









1/1

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-046007

(43)Date of publication of

12.02.2002

application:

(51)Int.CI.

B23B 45/00

5/00 B25F

(21)Application

2000-237103

(71)

MAKITA CORP

number:

(22)Date of filing:

04.08.2000

Applicant:

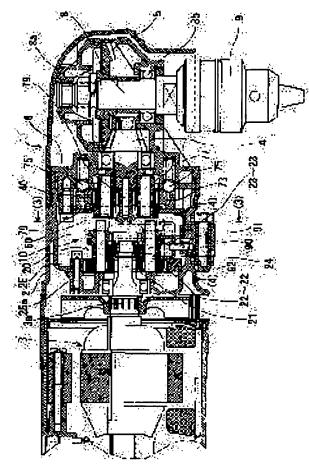
(72)Inventor: MIURA MASAHIKO

(54) **POWER TOOL**

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a power tool having a built-in planet gear device capable of changing speed to a high speed range without rotating an internal gear to eliminate an increase in inertia and generation of vibration and noise caused by arranging a built-in type speed change gear which increases spindle speed by lowering a speed reduction ratio by rotating an internal gear integral with a carrier in a conventional manner in a motor driven drill having a built-in type planet gear type speed reduction gear for reduction the revolution of a motor for example.

SOLUTION: The motor driven tool 1 has a built in type planet gear device 10 of the following specifications. A high speed constitution is provided such that a speed change member 60 is interposed between a first stage planet gear train 20 and a second stage planet gear train 40, and with this speed change member 60 displaced axially, the second stage speed reduction by means of the second stage planet gear train 40 is omitted by connecting a first stage carrier 24 and a second stage



carrier 77 directly. This constitution can change speed without rotating the internal gear 73.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

02.04.2003

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3683480

[Date of registration]

03.06.2005

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-46007 (P2002-46007A)

(43)公開日 平成14年2月12日(2002.2.12)

(51) Int.Cl.7

觀別記号

FΙ

テーマコード(参考)

B 2 3 B 45/00

B 2 5 F 5/00

B 2 3 B 45/00 B 2 5 F 5/00 C 3C036

G

審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 8 頁)

(21)出願番号

特願2000-237103(P2000-237103)

(22)出願日

平成12年8月4日(2000.8.4)

(71)出願人 000137292

株式会社マキタ

愛知県安城市住吉町3丁目11番8号

(72)発明者 三浦 政彦

愛知県安城市住吉町3丁目11番8号 株式

会社マキタ内

(74)代理人 100064344

弁理士 岡田 英彦 (外3名)

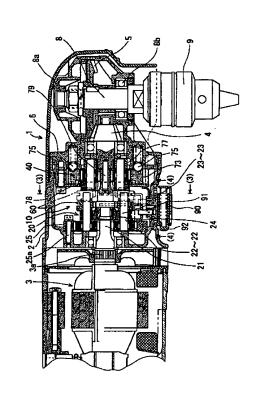
Fターム(参考) 30036 EE21

(54)【発明の名称】 電動工具

(57)【要約】

【課題】 例えば、モータの回転数を減速するために遊星歯車式減速装置を内蔵した電気ドリルにおいて、従来インターナルギヤをキャリアと一体で回転させることにより減速比を低下させてスピンドル回転数の高速化を図る構成とした変速装置が提供されていたが、これでは慣性が大きくなって振動や騒音の問題を発生していた。本発明では、インターナルギヤを回転させることなく高速側に変速できる遊星歯車装置を内蔵した電動工具を提供する。

【解決手段】 以下の遊星歯車装置10を内蔵した電動工具1とする。第1段遊星歯車列20と第2段遊星歯車列40との間に変速部材60を介装させ、この変速部材60を軸方向に変位させて第1段キャリア24と第2段キャリア77を直結させることにより第2段遊星歯車列40による第2段階の減速を省略して高速化を図る構成とする。この構成によれば、インターナルギヤ73を回転させることなく変速することができる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 電助モータの回転を遊星歯車装置により 減速して出力する電動工具であって、

前記遊星歯車装置は、第1段遊星歯車列と第2段遊星歯車列との間に変速装置を備え、該変速装置は、前記第1段遊星歯車列のキャリアに対して一体で回転し、かつ軸方向に相対移動可能に取り付けた変速部材を有し、該変速部材を前記第2段遊星歯車列のキャリアから離間する低速側に移動させると、該変速部材を介して前記第2段遊星歯車列のサンギヤが前記第1段遊星歯車列のキャリアに接近する高速側に移動させると、該変速部材を介して前記第1段遊星歯車列のキャリアと前記第2段遊星歯車列のキャリアと前記第2段遊星歯車列のキャリアと前記第2段遊星歯車列のキャリアと前記第2段遊星歯車列のキャリアが回転について一体化されるとともに、前記第2段遊星歯車列のサンギヤが前記第1段遊星歯車列のキャリアから回転について切り離される構成とした電動工具。

【請求項2】 請求項1記載の電動工具であって、第1 段遊星歯車列において、ブラネタリギヤをキャリアに回 転可能に支持する支持軸を利用して、変速部材を前記キ 20 ャリアに対して回転不能かつ軸方向移動可能に支持する 構成とした電動工具。

【請求項3】 請求項1記載の電動工具であって、ハウジングに変速ダイヤルを回転可能に設け、該変速ダイヤルの、該変速ダイヤルの回転中心から偏心した位置に偏心ピンを設ける一方、前記ハウジングにブラケットを変速部材の移動方向と同じ方向に移動可能に設け、該ブラケットに前記変速部材の移動方向に直交する方向に長い係合溝を設け、該係合溝に前記偏心ピンを挿入して、前記変速ダイヤルの回転に伴う前記偏心ピンの変位により 30前記ブラケットの移動させて前記変速部材を高速側または低速側に移動させる構成とした電動工具。

【請求項4】 請求項3記載の電動工具であって、変速 ダイヤルにロックボタンをその径方向に移動可能かつ径 方向外方にばね付勢して設け、該ロックボタンにハウジ ング側面に向けて突き出す突起を設ける一方、前記ハウ ジング側面に円形溝と該円形溝の対向する2位置にロッ ク溝を径方向外方に切り込み形成し、前記突起を前記ロック溝に位置させた状態では前記変速ダイヤルを回転操 作不能であり、前記ロックボタンをばね付勢力に抗して 40 移動させて前記突起を前記円形溝に位置させて前記変速 ダイヤルを回転操作可能な構成とした電動工具。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】との発明は、例えば電気ドリル等の電動工具であって、電動モータの回転を遊星歯車 装置により減速して出力する電動工具に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、この種の電動工具に内蔵される遊 このため、第2段インターナルギヤ124は、ギヤケー 星歯車装置としては、例えば特開昭61-90812号 50 ス142に対して回転可能となり、かつキャリア123

公報に開示された構成のものがあった。この従来の遊星 歯車装置を、同公報の第2図を援用した図5に示した。 図示するように、この従来の遊星歯車装置100は、電 動モータ101を駆動源とする電動工具140に内蔵さ れており、電動モータ101側から出力軸102側に順 次直列に連結された3つの遊星歯車列110,120, 130を有している。以下、電動モータ101側から第 1段遊星歯車列110、第2段遊星歯車列120、第3 段遊星歯車列130という。電動モータ101の出力軸 101aに第1段遊星歯車列110の第1段サンギヤ1 11が取り付けられている。この第1段サンギヤ111 は、第1段キャリア112に取り付けた第1段プラネタ リギヤ113~113に噛み合わされている。この第1 段プラネタリギヤ113~113は第1段インターナル ギヤ114に噛み合わされている。この第1段インター ナルギヤ114は、当該電動工具140のハウジング1 41の内周側に取り付けたギヤケース142に一体に形 成されている。従って、この第1段インターナルギヤ1 14は回転せず、かつ軸方向にも移動ないよう固定され ている。

【0003】上記第1段キャリア112には、第2段遊 星歯車列120の第2段サンギヤ121が形成されてい る。この第2段サンギヤ121は、第2段キャリア12 3に取り付けた第2段プラネタリギヤ122~122に 噛み合わされている。この第2段プラネタリギヤ122 ~122は第2段インターナルギア124に噛み合わさ れている。この第2段インターナルギヤ124は、ギヤ ケース142の内周側に回転可能かつ軸方向(機長方 向) に移動可能に組み込まれている。一方、ハウジング 141の側部にはスライダ150が軸方向に移動可能に 取り付けられており、とのスライダ150にはブラケッ ト151が取り付けられている。このブラケット151 の先端側は、上記第2段インターナルギヤ124の外周 面に全周にわたって形成した係合溝124aに挿入され ている。このため、第2段インターナルギヤ124は、 軸方向についてはブラケット151を介してスライダ1 50と一体化されているため、スライダ150の移動操 作により軸方向に前進または後退するが、回転方向につ いては規制を受けないため、スライダ150の位置とは 無関係に回転可能な状態となっている。

【0004】図示するようにスライダ150を後退操作すると、第2段インターナルギャ124は後退してギャケース142に形成した噛み合いギャ部142aに噛み合うため回転不能な状態となる。一方、スライダ150の前進操作により第2段インターナルギャ124を前進させると、この第2段インターナルギャ124は噛み合いギャ部142aから外れるとともに、第2段キャリア123に形成した噛み合いギャ部123aに噛み合う。このため、第2段インターナルギャ124は、ギャケース142に対して回転可能となり、かつキャリア123

と一体で回転可能な状態となる。第2段キャリア123 には、第3段遊星歯車列130の第3段サンギヤ131 が形成されている。この第3段サンギヤ131は、第3 段キャリア132に取り付けた第3段プラネタリギヤ1 33~133に噛み合わされている。この第3段プラネ タリギヤ133~133は、ギヤケース142に固定し た第3段インターナルギヤ134に嘲み合わされてい る。第3段キャリア132の中心に、当該電動工具14 0の出力軸102が固定されている。

【0005】以上のように構成された従来の電動工具1 10 40の遊星歯車装置100によれば、スライダ150を 図示するように後退させて第2段インターナルギャ12 4をギヤケース142の噛み合いギヤ部142aに噛み 合わせた状態では、該第2段インターナルギヤ124が 回転しないため、第2段プラネタリギヤ122~122 はそれぞれ自転しつつ第2段インターナルギヤ124の 内周側に沿って公転し、これにより電動モータ101側 の回転数が一定の減速比により減速されて、第3段遊星 歯車列130に伝達される。従って、スライダ150を 後退させると、当該遊星歯車装置100は低速側に切り 20 換わる。これに対して、スライダ150を前進させる と、第2段インターナルギヤ124が噛み合いギヤ部1 42aから外れるとともに、第2段キャリア123側の 噛み合いギヤ部123aに噛み合う。このため、第2段 インターナルギヤ124は第2段キャリア123と一体 で回転する状態となる。第2段インターナルギヤ124 が第2段キャリア123と一体化されるため、第2段プ ラネタリギヤ122~122は自転も公転もせず、従っ て第2段サンギヤ131と第2段キャリア123は一体 で回転して、第1段遊星歯車列110から出力された回 30 転数は、減速されることなくそのまま第3段遊星歯車列 130に伝達される。このことから、スライダ150を 前進させると、当該遊星歯車装置100は高速側に切り 換わる。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】このように従来の遊星 歯車装置100は、第2段インターナルギヤ124を軸 方向に移動させることによりその減速比を切り換えて当 該電動工具140を変速する構成となっており、高速側 に切り換えた状態では、第2段サンギヤ121、第2段 40 インターナルギヤ124および第2段キャリア123が 一体となって回転する構成となっていた。このため、特 に径の大きな第2段インターナルギヤ124が回転する ことにより大きな慣性が発生し、その結果遊星歯車列全 体の振動および発熱が大きくなる問題があった。との問 題は、例えば13mmのドリルを装着するような比較的 大型の電気ドリル等において顕著であり、この種の電動 工具では特に大きな問題となっていた。本発明は、この 問題に鑑みなされたもので、従来よりも振動および発熱 の少ない遊星歯車装置を内蔵した電動工具を提供すると 50

とを目的とする。

[0007]

【課題を解決するための手段】このため、本発明は前記 各請求項に記載した構成の電動工具とした。請求項1記 載の電動工具によれば、変速部材を低速側に移動させる と該変速部材を介して第2段遊星歯車列のサンギヤが第 1段遊星歯車列のキャリアに回転について一体化され る。この状態では、第1段遊星歯車列のキャリアの回転 がサンギヤを経て第2段遊星歯車列に入力されるため、 第2段遊星歯車列においてプラネタリギヤは自転しつつ インターナルギヤの内周側を公転し、これにより第1段 遊星歯車列により減速された回転がこの第2段遊星歯車 列によりさらに減速されて出力されるため、当該遊星歯 車装置の出力回転数は低くなる(低速モード)。

【0008】これに対して、変速部材を高速側に移動さ せると該変速部材を介して第1段遊星歯車列のキャリア と第2段遊星歯車列のキャリアが回転について直結され るとともに、第2段遊星歯車列のサンギヤが第1段遊星 歯車列のキャリアから回転について切り離される。この 状態では、第1段遊星歯車列のキャリアと第2段遊星歯 車列のキャリアが同じ回転数で回転し、第2段遊星歯車 列のキャリアの回転数は該第2段遊星歯車列の出力する 回転数であるので、この第2段遊星歯車列では減速はな されず、第1段遊星歯車列の出力する回転数はそのまま 第2遊星歯車列の回転数として出力されるため、当該遊 星歯車装置の出力回転数は高くなる(高速モード)。こ のように請求項1記載の電動工具によれば、従来のよう にインターナルギヤをキャリアと一体で回転させるので はなく、インターナルギヤは回転させることなく固定し たままで高速モードを実現する構成であるので、従来よ りも当該遊星歯車装置の振動および発熱を抑制すること ができる。

【0009】請求項2記載の電動工具によれば、変速部 材を支持する支持軸を別途設けた構成に比して部品点数 を少なくすることができる。請求項3記載の電動工具に よれば、変速ダイヤルの回転操作により高速モードと低 速モードの切り換えを行うことができるので、操作性の よい変速機構を提供することができる。請求項4記載の 電動工具によれば、低速モードおよび高速モードの状態 を確実にロックすることができ、また変速ダイヤルのロ ック状態を指先ひとつで解除することができ、これらの 点でさらに操作性のよい変速機構を提供することができ る。

[0010]

【発明の実施の形態】次に、本発明の実施の形態を図1 一図4に基づいて説明する。本実施形態では、電動工具 の一例として電気ドリル1を例示する。図1は、本実施 形態の電気ドリル1の先端側の内部構造を示している。 例示する電気ドリル1は、例えば直径13mmのドリル (先端工具)を装着可能な比較的大型の電気ドリルであ

り、またドリルを機長方向(図において左右方向)に対 して直角に装着するいわゆるアングル形式の電気ドリル である。この電気ドリル1は駆動源としての電動モータ 3の回転を減速して出力するための遊星歯車装置10を 内蔵している。この遊星歯車装置10の詳細が図2に示 されている。図1中、符号2は電気ドリル1のハウジン グを示している。このハウジング2は概ね円筒形状を有 しており、その機長方向の中程に上記電動モータ3が内 蔵されている。電動モータ3の出力軸3aに、以下説明 する遊星歯車装置10が接続されている。この遊星歯車 10 装置10の出力はかさ歯車4.5によりさらに減速され る。以下の説明において、かさ歯車4,5による減速を 第3段階の減速という。

【0011】さて、本実施形態の遊星歯車装置10は、 第1段遊星歯車列20と第2段遊星歯車列40との間 に、変速部材60を介在させた構成を有している。以 下、図2に基づいて各部の構成を詳細に説明する。第1 段遊星歯車列20の第1段サンギヤ21は前記電動モー タ3の出力軸3aに形成されている。この第1段サンギ されている。各プラネタリギヤ22は、それぞれ支軸2 3を介して第1段キャリア24に回転可能に支持されて いる。この3個のプラネタリギヤ22~22は、インタ ーナルギヤ25の内周側に噛み合わされている。 このイ ンターナルギヤ25は、ボルト25a~25aによりハ ウジング2に固定されている。

【0012】3本の支軸23~23は、キャリア24の 側面(プラネタリギヤ22とは反対側の側面)に突き出 されている。この3本の支軸23~23の突き出した部 分を介して変速部材60が機長方向に平行移動可能に取 30 り付けられている。以下の説明において、変速部材60 の移動方向に関して機長方向先端側(図1,2において 右側)を高速側といい、機長方向後端側(図1,2にお いて左側)を低速側という。図では、低速側に移動した 変速部材60が実線で示され、 高速側に移動した変速部 材60が二点鎖線で示されている。変速部材60は概ね 円環形状を有しており、第1段キャリア24と一体で回 転する。図3に示すようにこの変速部材60の先端面に は、3個の噛み合い突部60b~60bが周方向3等分 位置に形成されている。また、この変速部材60の周面 40 には、その全周にわたって係合溝60 cが形成されてい る。この噛み合い突部60b~60bおよび係合溝60 cの機能については後述する。この変速部材60の内周 側には噛み合い歯60aが形成されており、この噛み合 い歯60aには、第1中間軸70に形成したギヤ部70 aが噛み合わされる。変速部材60が低速側に移動した 状態では、その噛み合い歯60 a がギヤ部70 a に噛み 合い、高速側に移動した状態では両者の嘲み合いは外れ

【0013】第1中間軸70の後端部70bは、第1段 50 て機長方向に移動しない。但し、支軸74~74を介し

キャリア24の中心に取り付けたニードル軸受け26を 介して該第1段キャリア24と同軸かつ相対回転可能に 支持されている。また、この第1中間軸70の前端に は、支持ピン79が前方へ突き出す状態で取り付けられ ている。この支持ピン79は、当該第1中間軸70の軸 心に沿って挿入されている。この支持ピン79の突き出 した部分は、後述する第2中間軸95の後端面にその軸 心に沿って形成した支持孔95bに回転可能に挿入され ている。この支持ピン79および上記ニードル軸受け2 6によりこの第1中間軸70が両持ち状態で回転可能に

支持されている。 【0014】また、第1中間軸70の先端部には、第2 段遊星歯車列40の第2段サンギヤ71が形成されてい る。この第2段サンギヤ71には、3個の第2段プラネ タリギヤ72~72が噛み合わされている。この3個の 第2段プラネタリギヤ72~72は第2段インターナル ギヤ73に噛み合わされている。この第2段インターナ ルギヤ73は、ハウジング2の先端部に取り付けたギヤ ケース6に対して回転可能に支持されている。この第2 ヤ21には3個のブラネタリギヤ22~22が噛み合わ 20 段インターナルギヤ73の先端側の側面には周方向適宜 間隔をおいて断面V字形をなすロック孔73a~73a が形成されている。各ロック孔73a~73aには、鋼 球75が嵌り込んでいる。各鋼球75は、ギヤケース6 の保持孔6 a に収容した圧縮ばね76 によりロック孔7 3 a に嵌り込む方向に付勢されている。このため、第2 段インターナルギヤ73は、鋼球75~75の付勢力に より、ギヤケース6の後端に取り付けた固定板7に押し 付けられ、これにより該第2段インターナルギヤ73に は一定の回転抵抗が付与されている。 当該電気ドリル1 の通常の使用状態では、この第2段インターナルギヤ7 3に上記回転抵抗以上の外力が付加されることはないの で、該第2段インターナルギヤ73はギヤケース6に対 して回転しない。これに対して、電気ドリル1の使用時 において、装着したドリルを経て外部から一定以上の大 きな回転抵抗(過負荷)が付加されると、第2段インタ ーナルギヤ73は圧縮はね76に抗して鋼球75を保持 孔6 a内に押し込みつつ回転し、これにより大きな外部 抵抗が第1中間軸70を経て電動モータ3に戻されると とを防止している。この点で、この第2段遊星歯車列4 0は、いわゆるトルクリミッタの機能を有している。 【0015】次に、3個の第2段プラネタリギヤ72~ 72は、それぞれ支軸74を介して第2段キャリア77

に回転可能に支持されている。各支軸74は、前記第1 段遊星歯車列20とは逆に第2段プラネタリギヤ72の 後端面からさらに後方(図2において左方)に突き出さ れている。この突き出し部分を介して第2段プラネタリ ギヤ72~72の後方には受け部材78が取り付けられ ている。この受け部材78は、前記変速部材60と同様 概ね円環形状を有しているが、変速部材60とは異なっ

てこの受け部材78は第2段キャリア77と一体で回転 する。受け部材78は、その後方に位置する変速部材6 0に対向して配置されている。この受け部材78の後面 には、変速部材60の噛み合い突部60b~60bに噛 み合う噛み合い凹部78a~78aが形成されている。 変速部材60が高速側に移動すると、その噛み合い突部 60b~60bが受け部材78の噛み合い凹部78a~ 78aに噛み合わされ、これにより変速部材60と受け 部材78が一体で回転する状態となる。変速部材60が 低速側に移動すると、噛み合い突部60b~60bの噛 10 み合い凹部78a~78aに対する噛み合い状態は解除 される。

7

【0016】次に、変速部材60を位置を切り換えるた めの切り換え機構について説明する。前記したようにと の変速部材60の周面にはその全周にわたって係合溝6 0 cが形成されている。この係合溝60 cには、変速ブ ラケット80の二股部80aがそのほぼ半周の範囲にわ たって嵌り込んでいる。これにより、変速ブラケット8 0の二股部80aは、変速部材60の回転を許容しつ つ、機長方向の移動のついて係合している。とのため、 変速ブラケット80が機長方向に移動することにより変 速部材60が高速側または低速側に移動する。この変速 ブラケット80は、ハウジング2に取り付けた支軸8 1.81を介して機長方向に平行移動可能に支持されて いる。また、図1に示すようにこの変速ブラケット80 の下部はU字形に折り曲げられており、この折り曲げ部 分の底板部80 cには、機長方向に直交する方向(当該 電気ドリル1の幅方向) に長いガイド溝80 bが形成さ れている。このガイド溝80bには、変速ダイヤル90 に取り付けた偏心ピン91が挿入されている。

【0017】変速ダイヤル90は、その上面側に形成し たボス部90aを介してハウジング2の下面側に回転可 能に支持されている。このボス部90 aの中心が当該変 速ダイヤル90の回転中心となっている。ボス部90a の上面であって、との回転中心に対して一定寸法偏心し た位置に上記偏心ピン91が上方へ突き出すように取り 付けられている。変速ダイヤル90を回転させると、こ の偏心ピン91は、変速ダイヤル90の回転中心回りに 公転する。この偏心ピン91が挿入されたガイド溝80 bは上記したように機長方向に直交する方向に長く形成 40 されているので、偏心ピン91の同方向の変位は逃がさ れ、機長方向の変位のみが変速ブラケット80に伝達さ れ、これにより該変速ブラケット80が機長方向に移動

【0018】変速ダイヤル90には、その径方向に移動 可能にロックボタン92が設けられている。このロック ボタン92は、圧縮はね93により径方向外方に付勢さ れている。このロックボタン92の上面には突起92a が形成されている。一方、図4に示すようにハウジング 2には、変速ダイヤル90の回転中心を中心とする円形 50 ターナルギヤ25の内周側を公転しながら自転し、これ

溝2aが形成されている。また、この円形溝2aの対向 する2位置にはロック溝2b,2cが径方向外方へ切り 込み状に形成されている。ロックボタン92を圧縮ばね 93に抗して押し込むと、突起92aが径方向内方へ変 位してロック溝2b, 2c内から円形溝2a内に移動 し、これにより変速ダイヤル90を回転操作可能な状態 となる。これに対して、ロックボタン92の押し込み操 作を止めると、このロックボタン92は圧縮ばね93に より径方向外方へ付勢されているため、変速ダイヤル9 0を周方向の2位置(高速位置、低速位置)に回転させ ると、突起92aが円形溝2aからロック溝2b, 2c 内に移動して該変速ダイヤル90の回転操作が禁止され る。変速ダイヤル90の回転操作が禁止された状態で は、変速ブラケット80が移動不能にロックされ、従っ て変速部材60が高速側または低速側にロックされる。 【0019】次に、第2段遊星歯車列40の第2段キャ リア77の内周側に噛み合い歯77aが形成されてお り、この噛み合い歯77aには第2中間軸95に形成し た噛み合い歯95aが常時噛み合わされている。従っ 20 て、第2中間軸95は第2段キャリア77と一体で回転 する。この第2中間軸95は軸受け96とニードル形式 の軸受け98を介して回転可能に支持されている。な お、この第2中間軸95の後端面には支持孔95bが形 成され、この支持孔95bには第1中間軸70に取り付 けた支持ピン79の突き出し部分が回転可能に挿入され ている。前記したようにこの支持ピン79により第1中 間軸70が両持ち状態で支持されている。第2中間軸9 5の先端側に前記したかさ歯車4が一体に形成されてお り、このかさ歯車4はより大径のかさ歯車5に噛み合わ されている。かさ歯車5は、スピンドル8に固定されて いる。スピンドル8は、軸受け8a,8bにより機長方 向に直交する方向に沿って回転可能に支持されている。 スピンドル8の先端側には、ドリルを装着するためのチ ャック装置9が取り付けられている。

【0020】以上のように構成した遊星歯車装置10を 内蔵した電気ドリル1によれば、ロックボタン92を圧 縮ばね93に抗して押し込み、この押し込み状態で変速 ダイヤル90を回転することにより、当該遊星歯車装置 10を髙速側または低速側に変速することができる。ロ ックボタン92に形成した突起92aが、図4において 左側のロック溝2 b 内に位置する状態(図1に示す状 態)では、偏心ピン91が機長方向後ろ側に位置するの で、変速ブラケット80が機長方向後ろ側に位置し、従 って変速部材60が低速側に位置する。以下、この状態 を低速モードという。低速モードでは、電動モータ3の 起動により第1段サンギヤ21が回転すると、第1段プ ラネタリギヤ22~22がそれぞれ自転する。第1段プ ラネタリギヤ22~22は、回転しない第1段インター ナルギヤ25に噛み合わされているため、該第1段イン により第1段キャリア24および変速部材60が回転す る。この段階で第1遊星歯車列20による減速が行われ る(第1段階の減速)。

【0021】低速モードでは、変速部材60の噛み合い 歯60aに第1中間軸70のギヤ部70aが噛み合わさ れているため、変速部材60の回転によりこの第1中間 軸70が回転する。第1中間軸70が回転すると、これ に一体に形成した第2段サンギヤ71が回転し、これに より第2段プラネタリギヤ72~72が自転する。第2 段プラネタリギヤ72~72は、通常使用状態では回転 10 しない第2段インターナルギヤ73に噛み合わされてい るため、該第2段インターナルギヤ73の内周側を公転 しながら自転し、これにより第2段キャリア77および 第2中間軸95が回転する。この段階で第2遊星歯車列 40による減速がなされる(第2段階の減速)。第2中 間軸95の回転は、かさ歯車4とかさ歯車5の噛み合い によりさらに減速されてスピンドル8に伝達される(第 3段階の減速)。このように、遊星歯車装置10を低速 モードに切り換えた状態では、第1~第3段階の減速が なされる。

【0022】これに対して、ロックボタン92を圧縮は ね93に抗して押し込み、該押し込み状態のまま変速ダ イヤル90を約180 回転操作し、これにより突起9 2aを図4において右側のロック溝2c内に位置させる と、偏心ピン91が図2において二点鎖線で示したよう に機長方向前側に変位するので、変速ブラケット80が 同じく機長方向前側に変位し、これにより変速部材60 が高速側に変位する。以下、この状態を高速モードとい う。

【0023】変速部材60が図2において右側の高速側 30 に変位して当該遊星歯車装置10が高速モードになる と、変速部材60の噛み合い突部60b~60bが第2 段遊星歯車列40の受け部材78の噛み合い凹部78a ~ 7 8 a に 噛み合い、かつ変速部材 6 0 の 噛み合い 歯 6 0 aが第1中間軸70のギヤ部70 aから外れて、該変 速部材60の回転が第1中間軸70に伝達されないた め、該変速部材60を介して第1段キャリア24と受け 部材78が一体で回転する。受け部材78は第2段キャ リア17と一体で回転し、第2段キャリア17は噛み合 い歯77aと噛み合い歯95aとの噛み合いを経て第2 40 中間軸95と一体で回転するので、第1段遊星歯車列2 0から出力された回転は、第2段遊星歯車列40によっ ては減速されることなく第3段減速歯車列に入力され る。従って、髙速モードでは、低速モードよりもスピン ドル8の回転数は高くなる。

【0024】このように、低速モードでは第1~3段階 の減速が全てなされるが、 高速モードでは、 第2段階の 減速がなされないため、スピンドル8の回転数を2段階 に切り換えることができる。しかも、本実施形態の遊星 歯車装置10によれば、従来のようにインターナルギヤ 50 71…第2段サンギヤ

をその軸方向に変位させて変速を行う構成ではなく、イ ンターナルギヤ73はそのままの固定状態で変速を行う 構成であるので、当該遊星歯車装置10の振動および発 熱を従来よりも大幅に低減させることができる。また、 例示した遊星歯車装置10によれば、当該電気ドリル1 の使用時において、装着したドリルを経て外部から一定 以上の回転抵抗(過負荷)が付加されると、第2段イン ターナルギヤ73が圧縮ばね76~76に抗して鋼球7 5~75を保持孔6 a内に押し込みつつ回転するため、 このような大きな外部抵抗が電動モータ3に戻されるこ とが防止される(トルクリミッタ機能)。

【0025】以上説明した実施形態には、種々変更を加 えることができる。例えば、変速ブラケット80を移動 させるための手段として回転式の変速ダイヤル90に偏 心ピン91を取り付け、この偏心ピン91の変位を利用 する構成を例示したが、機長方向にスライド可能に変速 ボタンを設け、この変速ボタンをスライドさせて変速ブ ラケットを直接的に機長方向に変位させる構成としても よい。また、電動工具の一例としてアングル形式の電気 20 ドリル1を例示したが、本発明に係る遊星歯車装置は、 ストレート形式の電気ドリル、あるいはインパクトドラ イバ等その他の電動工具の減速装置として広く適用する ととができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】例示した実施形態に係る遊星歯車装置を内蔵し たアングル形式の電気ドリルの内部構造を示す側面図で ある。

【図2】遊星歯車装置の拡大図である。

【図3】図1の(3)-(3)線断面矢視図であって、 変速部材を前面側から見た図である。

【図4】図1の(4)-(4)線断面矢視図であって、 円形溝およびロック溝の平面図である。

【図5】従来の遊星歯車装置の変速機構を示す図であっ て、特開昭61-90812号公報の第2図を援用した 図である。

【符号の説明】

1…電気ドリル(アングル式)

2…ハウジング

2a…円形溝、2b…ロック溝(低速側)、2c…ロッ ク溝(高速側)

10…遊星歯車装置

20…第1段遊星歯車列

21…第1段サンギヤ

22…第1段プラネタリギヤ

24…第1段キャリア

25…第1段インターナルギヤ

40…第2段遊星歯車列

60…変速部材

70…第1中間軸

12

72…第2段プラネタリギヤ

73…第2段インターナルギヤ

77…第2段キャリア

78…受け部材

80…変速ブラケット

90…変速ダイヤル

* 91…偏心ピン

92…ロックボタン

95…第2中間軸

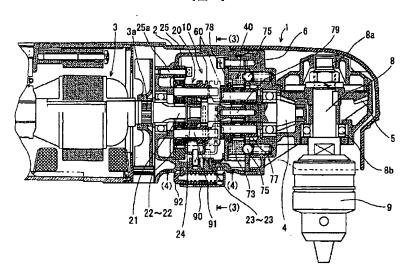
100…遊星歯車装置(従来)

124…第2段インターナルギヤ

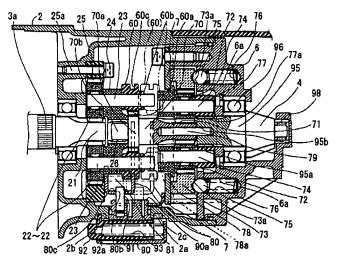
*

【図1】

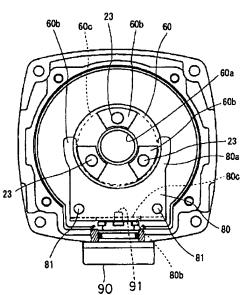
11



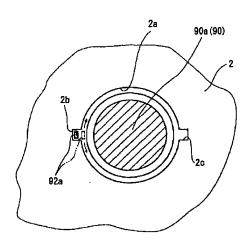
【図2】



[図3]



【図4】



【図5】

